

# Traitement d'images

## I Présentation

En informatique, une image en couleurs (au format RGB) est définie par un ensemble de pixels colorés, constitués d'un mélange de trois couleurs : rouge, vert et bleu. Plus précisément, une image de taille  $(n, m)$  est la donnée d'une matrice de  $n \times m$  pixels, chaque pixel étant repéré par ses coordonnées  $(x, y)$  (ligne et colonne) et contenant un triplet  $(R, G, B)$ .

Chaque composante du triplet  $(R, G, B)$  est un entier compris entre 0 et 255 codant respectivement le niveau de rouge, vert et bleu du pixel, 0 représentant l'absence de la couleur concernée, 255 le maximum. Si les trois valeurs du triplet  $(R, G, B)$  valent 0 (resp. 255), on obtient du noir (resp. du blanc). Par exemple, le triplet  $(255, 0, 0)$  code du rouge.

Nous allons présenter deux possibilités de travail sur les images sous Python :

- En travaillant directement sur des tableaux de nombres (modules `numpy` et `matplotlib.pyplot`).
- En utilisant un module dédié au traitement d'images (module `Image` de la bibliothèque `PIL`).

## II Utilisation des tableaux `numpy`

Pour représenter les pixels de l'image, Python utilise un tableau à trois dimensions. Le premier indice désigne la ligne, le second indice la colonne et le troisième indice désigne le canal de couleur (0 pour rouge, 1 pour vert et 2 pour bleu).

Pour créer un tel tableau à trois dimensions, nous allons utiliser le module `numpy` de Python que l'on importera avec la commande `import numpy as np`.

Ce module contient une fonction `np.zeros(a, b, c)` qui permet de créer un tableau de dimension  $a \times b \times c$  dont toutes les composantes sont nulles (image noire).

```
import numpy as np
im1 = np.zeros((10, 10, 3))
```

Pour afficher l'image correspondant à un tableau à trois dimensions, nous allons utiliser le module `matplotlib.pyplot` de Python que l'on importera avec la commande `matplotlib.pyplot as plt`. Si le tableau est stocké dans une variable nommée `im`, on peut l'afficher avec les commandes suivantes.

```
import matplotlib.pyplot as plt
im1 = np.zeros((10, 10, 3))
plt.imshow(im1)
plt.show()
```

### Exercice 1

Que fait le programme suivant?

```
import numpy as np
im1 = np.zeros((10, 10, 3))
im1[2,2] = [0, 255, 0]
im1[5,4,2] = 255
```

## Exercice 2

1. Créer une image de fond blanc, de taille  $500 \times 500$  avec un carré rouge de taille  $50 \times 100$  dont le coin en haut à gauche est à la position  $(200, 200)$ .
2. Créer une image de taille  $255 \times 255$  qui crée un dégradé de gris par colonne en partant du noir (à gauche) jusqu'au blanc (à droite).  
*On obtient du gris lorsque les trois composantes du triplet  $(R, G, B)$  sont égales).*

## III Utilisation du module Image de PIL

### III.1 - Présentation du module

La bibliothèque PIL permet de créer et de manipuler une image. Voici les fonctions et méthodes utiles pour ce TP.

- La fonction **Image.open** permet d'ouvrir une image : La commande

```
photo = Image.open( 'Adresse_Photo\Nom_Photo' )
```

permet d'ouvrir l'image présente à l'adresse indiquée et stocke les données dans une variable nommée `photo` (en fait, `photo` contient l'adresse mémoire contenant les données).

- La fonction **Image.new** qui permet de créer une nouvelle image (en mode RGB) La commande

```
photo2 = Image.new("RGB", (xsize, ysize))
```

permet de créer une image de taille  $(xsize, ysize)$  au format "RGB" et stocke les données dans une variable nommée `photo2`.

On peut ensuite travailler sur les variables `photo` et `photo2` via les méthodes décrites ci-dessous.

- La méthode **show** permet d'afficher une image. La commande

```
photo.show()
```

permet d'afficher l'image contenue dans la variable `photo`.

- La méthode **size** permet de récupérer la taille d'une image. La commande

```
photo.size
```

renvoie un couple contenant les dimensions de l'image.

- La méthode **getpixel** permet de récupérer un pixel donné dans une image. La commande

```
photo.getpixel((x,y))
```

permet de récupérer le pixel situé en coordonnées  $(x, y)$ .

On rappelle qu'un pixel est un triplet  $(R, G, B)$  d'entiers compris entre 0 et 255.

- La méthode **putpixel** permet de changer la valeur d'un pixel dans une image. La commande

```
photo.putpixel( (x,y) , newpix ) // newpix est un pixel
```

permet d'attribuer au pixel situé en coordonnées  $(x, y)$  le contenu de `newpix`.

- La méthode **load** qui permet d'avoir accès à la totalité des pixels de l'image. La commande

```
pix = photo.load()
```

permet de charger tous les pixels dans la variable `pix`.

La commande

```
pix[2,3]
```

permet alors de récupérer la valeur du pixel en  $(2, 3)$ .

## III.2 - Traitement d'image

### Exercice 3 (*Mise en place*)

1. Importer le module Image de la bibliothèque PIL à l'aide de la commande  
`from PIL import Image`
2. Télécharger sur le site l'image nommée `Puissance_et_finesse.jpg` et noter l'adresse absolue de l'emplacement de ce fichier sur l'ordinateur.
3. Ouvrir et afficher **depuis Pyzo** cette image.  
*On utilisera la fonction `Image.open` et la méthode `show`.*
4. Récupérer la valeur de la composante rouge du pixel de coordonnées (10,5).

### Exercice 4 (*Transformations basiques*)

1. Écrire une fonction "`Canal(im,k)`" qui prend en paramètres une image `im` et un entier `k` ( $k \in \{0, 1, 2\}$ ) et qui renvoie une nouvelle image correspondant au canal `k` de l'image.  
*Le pixel  $(R, G, B)$  est remplacé par  $(R, 0, 0)$  (resp.  $(0, G, 0)$  et  $(0, 0, B)$ ) pour le canal 0 (resp. 1 et 2).*
2. Écrire une fonction "`NB(im)`" qui prend en paramètre une image `im` et qui renvoie une nouvelle image en niveau de gris de l'originale.  
*On obtient une image en niveau de gris lorsque chaque pixel  $(R, G, B)$  est remplacé par le pixel  $(M, M, M)$  où  $M$  est donné par la formule  $M = 0.2126 \times R + 0.7152 \times G + 0.0722 \times B$  pour se rapprocher le plus possible de la vision humaine (qui privilégie le vert).*
3. Écrire une fonction "`InversionH(im)`" qui prend en paramètre une image `im` et qui renvoie une nouvelle image, symétrie de l'originale par rapport à l'axe horizontal coupant l'image en deux.

### Exercice 5 (*Réduction d'une image*)

1. Écrire une fonction "`Reduction(im,k)`" qui prend en paramètres une image `im` et un facteur de réduction `k` (entier) et qui renvoie une nouvelle image, copie de l'originale réduite d'un facteur  $k^2$ .  
*On ne garde qu'un pixel sur  $k$  pixels sur la longueur et un sur  $k$  sur la largeur.*
2. Réduction avec moyenne : on remplace un pixel par la moyenne des pixels que l'on supprime.
  - (a) Calcul de la moyenne des pixels voisins.  
Écrire une fonction "`PixelMoyen(im, x, y, k)`" qui prend en paramètres une image `im`, les coordonnées  $(x, y)$  d'un pixel et un entier `k` et qui renvoie un pixel contenant les valeurs moyennes des  $k^2$  pixels contenus dans le carré de sommet  $(x, y)$  (en haut à gauche) de côté `k`.
  - (b) Écrire une fonction "`Reduction2(im,k)`" qui prend en paramètres une image `im` et un facteur de réduction `k` et qui renvoie une nouvelle image, copie de l'originale réduite d'un facteur  $k^2$ .  
*On ne garde qu'un pixel sur  $k^2$  pixels et on attribue à ce pixel la valeur moyenne des pixels sur le carré de côté `k`.*

### Exercice 6 (*Flouter une image*)

Écrire une fonction `flou(im, k)` qui prend en paramètres une image `im` et un entier `k` (facteur de flou) et qui renvoie une nouvelle image, copie floutée de l'originale où chaque pixel est remplacé par la moyenne de ses  $k^2$  pixels voisins.

### Exercice 7 (*Détection de contour*)

La détection de contour dans une image se fait par l'application d'un masque de gradient en chaque pixel de l'image dont la mise en application est explicitée ci-dessous.

- On transforme l'image en niveau de gris (noir et blanc).
- On crée une nouvelle image qui contiendra le résultat de la détection de contours.
- On applique le masque du gradient à chaque pixel  $(X, Y)$  de l'image en calculant la valeur  $v$

suivante :  $v = \sum_{i=-1}^1 \sum_{j=-1}^1 \text{pix}(X+i, Y+j) \times A[i+1][j+1]$  où  $A$  représente la matrice du masque :

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Cette opération permet de comparer la luminosité de chaque pixel à celle de ses voisins.

- On fixe un seuil. Si pour un pixel donné la valeur obtenue dans l'étape précédente est inférieure à ce seuil, on donne la valeur (255, 255, 255) au pixel correspondant dans la nouvelle image (blanc). Dans le cas inverse, on donne la valeur (0, 0, 0) à ce pixel (noir).

Écrire une fonction " `Contour(im, seuil)` " qui prend en paramètre une image `im` et un entier `seuil` et qui applique la procédure décrite plus haut pour détecter les contours de l'image.

On pourra utiliser la méthode **load** qui permet d'avoir accès à la totalité des pixels de l'image.

Par ex :

```
pix = photo.load() // Charge tous les pixels dans la variable pix
pix[2,3]           // Affiche la valeur du pixel en (2,3)
```

### Exercice 8 (*Rotation*)

Écrire une fonction " `Rotation(im, alpha)` " qui prend en paramètres une image `im` et un angle `alpha` et qui renvoie une nouvelle image, résultant de la rotation de l'image originale d'un angle `alpha`.

On rappelle que l'image  $A' = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  de  $A = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  par la rotation d'angle  $\alpha$  est donnée par :

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

On importera les fonctions `cos` et `sin` du module `math` via la commande : `from math import cos, sin`.